(54) LASER MARKING DEVICE

(11) 5-69164 (A) (43) 23.3.1993 (19) JP

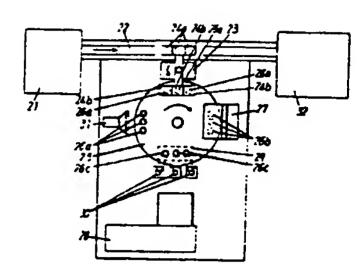
(21) Appl. No. 3-227768 (22) 9.9.1991

(71) MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD (72) KAZUNORI FUJIKAWA(4)

(51) Int. CI<sup>5</sup>. B23K26/00,B23Q16/06,B25H7/04

PURPOSE: To provide a device capable of marking surely and versatility concerning a laser marking device capable of marking characters, figures, diagrams and so on at a high speed on different kinds of industrial products, noble metals, ornamental parts and so on.

CONSTITUTION: Member supporters 26a-26d to support plural workpieces 33 are provided on a turntable 25, a supply-takeout part 23, a positioning part 27, a laser marking part 29, a member indexing part 30 are provided around this turntable 25 to enable laser marking at a high speed and on many surfaces.



					•
	•			•	.`
		*			
			•		•
		•			

# (12) 公開特許公報(A)

#### (11)特許出願公開番号

## 特開平5-69164

(43)公開日 平成5年(1993)3月23日

				( ), ( ) =
	識別記号	庁内整理番号	1 7	技術表示箇所
26/00	В	7920 – 4 E		
16/06	Z	8107 – 3 C		
7/04	E	9239 – 3 C		
	16/06	26/00 B 16/06 Z	26/00 B 7920-4E 16/06 Z 8107-3C	26/00 B 7920-4E 16/06 Z 8107-3C

#### 審査請求 未請求 請求項の数1(全 8 頁)

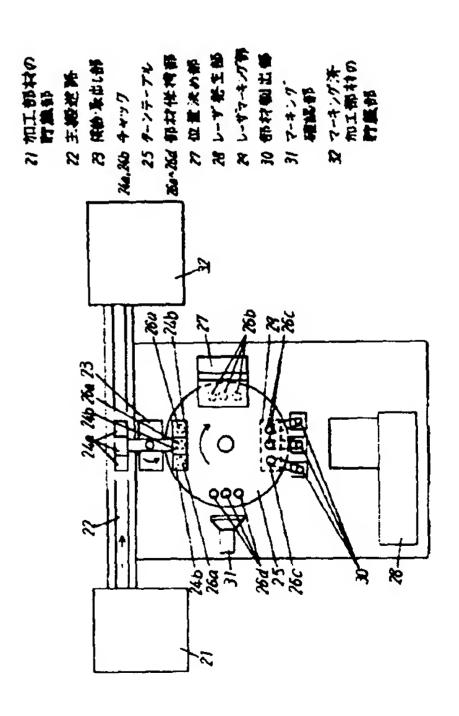
(21)出願番号	特願平3-227768	(71)出願人 000005821
		松下電器産業株式会社
(22)出願日	平成3年(1991)9月9日	大阪府門真市大字門真1006番地
		(72)発明者 藤川 和紀
		大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器
		産業株式会社内
		(72)発明者 紙谷 進
		大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器
		産業株式会社内
		(72)発明者 高橋 正治
		大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器
		産業株式会社内
		(74)代理人 弁理士 小鍜治 明 (外2名)
		最終頁に続く
		ACT SCIENCY

### (54) 【発明の名称】 レーザマーキング装置

#### (57)【要約】

【目的】 各種工業製品、貴金属、装身具などに文字、数字、図形などを高速でマーキングするレーザマーキング装置に関し、確実で多面的にマーキングできるものを提供することを目的とするものである。

【構成】 ターンテーブル25に複数個の加工部材33 を保持する部材保持部26a~26dを設け、このター ンテーブル25の周囲に供給・取出し部23,位置決め 部27,レーザマーキング部29,部材割出し部30を 設け、高速で多面へのレーザマーキングを可能にする。



1 .

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】割出し回転されるターンテーブル上に複数 個の加工部材を保持する部材保持部をターンテーブルの 各ステーションに対応する数だけ設け、上記ターンテー ブルの周囲の1ステーションに加工部材を部材保持部に 供給また加工されたものを取出す供給・取出し部を設 け、次のステーションに部材保持部に供給された加工部 材の保持位置を決定する位置決め部を設け、次のステー ションに部材保持部に位置決めされた一個の部材にレー ザを照射しレーザマーキングを施すレーザ発生部とこの 10 レーザマーキングされる隣りの位置でレーザマーキング された後の加工部材を自転させて次のレーザマーキング に備える割出部を設けてなるレーザマーキング装置。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は電子部品、機構部品、工 具、プレス型などの工業製品、貴金属、装身具等に文 字、数字、図形などを高速でマーキングするレーザマー キング装置に関するものである。

#### [0002]

【従来の技術】近年、レーザマーキング装置は半導体や 電子部品のみならず多種類の製品の製品番号、分類記 号、図形などをマーキングするための方法として用いら れている。

【0003】以下に従来のレーザマーキング装置につい て説明する。図6は従来のレーザマーキング装置の加工 部材の搬送方法の例を示すものである。図6において1 はレーザマーカ、2は加工部材搬入用の主搬送路、3 a ~3dは加工部材の貯蔵装置、4a~4dは加工部材搬 入用の副搬送路、5は加工部材搬出用の主搬送路、6 a 30 ~6 dは加工済部材の貯蔵装置、7 a ~ 7 dは加工部材 搬出用の副搬送路である。

【0004】以上のように構成されたレーザマーキング 装置の加工部材の搬送方法について、以下その動作につ いて説明する。

【0005】まず、貯蔵装置3dから副搬送路4dを経 て主搬送路2に搬送された加工部材をレーザマーカ1ま で搬送する場合の搬送方法について説明する。

【0006】貯蔵装置3dより取り出した加工部材を副 へ加工部材を移した後、主搬送路2上の加工部材を搬送。 する。この動作を複数回にわたって間歇的に返すことで 加工部材がレーザマーカ1の位置へ到達するとレーザマ ーキング処理が開始される。レーザマーキング処理が完 了すると上記動作と同じように加工済の加工部材が搬出 用の主搬送部5より搬出用の副搬送部7aを経由して貯 蔵装置 6 a へ収納される。

【0007】次に図7は従来のレーザマーキング装置で 複数個の加工部材をマーキングする場合の例を示すもの

ーム分岐光学系、11a, 11bは パ、10はレ レーザピーム、12a.12bは反射鏡、13a.13 bは加工部材、14a.14bはレンズである。

【0008】以上のように構成されたレーザマーキング 装置について、以下その動作について説明する。

【0009】レーザ発振器8のレーザ発振端に光ファイ バ9の一端が接続され、この光ファイバ9の他端は、レ ーザピーム分岐光学系10に接続されている。このレー ザピーム分岐光学系10により、レーザ発振器8から発 振され、光ファイバ9を通ってレーザビーム分岐光学系 10に伝送される単一レーザピームを2本のレーザピー ム11a, 11bに分岐し、反射鏡12a, 12bおよ びレンズ14a,14bを経由して複数個の加工部材1 3 a, 13 bがマーキングされる。

#### [0010]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら上記の従 来の加工部材の搬送方法の構成では加工部材搬入用およ び搬出用の主搬送路2,5と複数個の加工部材の貯蔵装 置3a~3dと貯蔵装置6a~6dと主搬送路2,5間 20 で加工部材を搬送する複数個の副搬送路4a~4d.7 a~7dがあり複雑な構成となっている。また、この搬 送方法では加工部材の位置決め部がないため加工部材へ のマーキング位置精度が問題となる。

【0011】次に、従来の複数個の加工部材をマーキン グする場合の構成ではレーザ発振器8で発振されたレー ザビームをレーザビーム分岐光学系10で複数のレーザ ピーム11a,11bに分岐するという問題点を有して いた。

【0012】また、従来の技術では加工部材13の供給 および取出し時間,位置決め時間,マーキング確認時間 および多面体や円筒形加工部材の複数個所へのマーキン グの場合、1面マーキング完了後次面への割出し時間の 間マーキングを停止しなければならないという問題を有 していた。

【0013】本発明は上記従来の問題点を解決し、簡単 な構成で確実なマーキングが行えるレーザマーキング装 置を提供することを目的とする。

#### [0014]

【課題を解決するための手段】この目的を達成するため 搬送路4dへ移す。次に副搬送路4dから主搬送路2上 40 に本発明のレーザマーキング装置は割出し回転されるタ ーンテーブル上に複数個の加工部材を保持する部材保持。 部をターンテーブルの各ステーションに対応する数だけ 設け、上記ターンテーブルの周囲の1ステーションに加 工部材を部材保持部に供給また加工されたものを取出す 供給・取出し部を設け、次のステーションに部材保持部 に供給された加工部材の保持位置を決定する位置決め部 を設け、次のステーションに部材保持部に位置決めされ た一個の部材にレーザを照射しレーザマーキングを施す レーザ発生部とこのレーザマーキングされる隣りの位置 である。図7において8はレーザ発振器、9は光ファイ 50 でレーザマーキングされた後の加工部材を自転させて次

(3)

のレーザマーキングに備える部材割出し部を設けた構成 になっている。

3

[0015]

【作用】この構成によって、簡単な搬送システムを実現 し、ターンテーブル上に位置決め部を設けることで加工 部材へのマーキング位置精度が向上し、また、一系統の レーザビームで複数個の加工部材をマーキングし、レー ザマーキング停止時間を大幅に削減できるとともに、多 面体や円筒形の加工部材の複数個所へのマーキングが可 能となる。

 $\{0016\}$ 

【実施例】以下、本発明の一実施例について図面を参照 しながら説明する。

【0017】図1は本発明のレーザマーキング装置の一 実施例を示すものである。図1において、21は加工部 材の貯蔵部、22は主搬送路、23は供給・取出し部、 24a~24bはチャック、25はターンテーブル、2 6a~26dは部材保持部、27は位置決め部、28は レーザ発生部、29はレーザマーキング部、30は部材 割出し部、31はマーキング確認部、32はマーキング 20 済加工部材の貯蔵部である。

【0018】なお、本実施例は多面体の加工部材であ り、また、ターンテーブル25上に部材保持部26a~ 26 dが4ヵ所あり、各箇所に3個ずつ計12個の部材 保持部がある。

【0019】以上のように構成されたレーザマーキング 装置について以下その動作を説明する。

【0020】まず加工部材が加工部材の貯蔵部21より 加工部材の主搬送路22(たとえばフリーフローコンペ ア) へ移替えられる。主搬送路22上に並んだ複数個の 加工部材はチャック24 aで保持し、供給・取出し部2 3でターンテーブル25上の部材保持部26aへ移替え られると同時に複数個(本実施例では3個)の加工済の 部材がチャック24bで保持され、供給・取出し部23 でターンテーブル25上の部材保持部26aより主搬送 路22へ移替えられる。

【0021】複数個の加工部材が主搬送路22よりター ンテーブル25上の部材保持部26aに移替えられた 後、ターンテーブル25が回転割出しされ、部材保持部 る。部材保持部26a上の複数個の加工部材が位置決め 部27で高さ方向および回転方向の位置決めがなされ る。高さ方向の位置決めは複数個の加工部材の上部を押 すことで、また、回転方向の位置決めは、部材保持部2 6 a を回転することで部材保持部26 a 上の複数個の加 工部材をそれぞれ回転させ、位置決め位置で各加工部材 を停止させ位置決めする。位置決め完了後、ターンテー ブル25が回転割出しされ、部材保持部上の複数個の加 工部材がレーザマーキング部29へ移動する。部材保持 部26a上の複数個の加工部材の1個の第1面にレーザ 50

発生部28からのレーザ光を照射しレーザマーキングを 施す。レーザマーキング完了後隣りの加工部材の第1面 にレーザマーキングを施す。この間先にレーザマーキン グ完了の加工部材は部材保持部26aを部材割出し部3 0により回転割出しさせ、加工部材の第2面目へのレー ザマーキングのために回転割出しされる。この動作を複 数個の加工部材間で繰り返し、すべての加工部材へのレ ーザマーキングが行われる。なお、図2に複数個の各加 工部材 (1). (2), (3) へのレーザマーキングと 10 各加工部材の回転割出しのタイミングチャートを示す。

【0022】複数個の加工部材全てのレーザマーキング 完了後ターンテーブル25が回転割出しされ、部材保持 部26a上の複数個の加工済部材がマーキング確認部3 1へ移動する。部材保持部26a上の複数個の加工済部 材1個ずつ回転割出ししながらカメラ等を用いて外観検 査しマーキング、文字、図形などを確認検査する。な お、このステーションはマーキング確認のみならず他の 目的にも利用できる。複数個の加工済部材すべてのマー キングが確認検査された後、ターンテーブル25が回転 割出しされ、部材保持部26a上の複数個の加工済部材 が供給・取出し部23へ移動する。そこで、前記したよ うに、複数個の加工済部材はチャック24bで保持さ れ、供給・取出し部23でターンテーブル25上の部材 保持部26 aより主搬送路22 へ移替えられる。その 後、加工済部材は主搬送路22よりマーキング済加工部 材の貯蔵部32へと移替えられ収納される。

【0023】図3~図5に本発明のレーザマーキング装 置のターンテーブル部上の部材保持部および部材割出し 部の詳細図を示し、レーザマーキングと加工部材の動き について詳細に説明する。図3~図5において、33は 加工部材、34はレーザ光、26は部材保持部、35は 回転軸(A)、36はホルダ(A)、37は軸受 (A)、25はターンテーブル、39はブレーキ取付 板、40はプレーキ板、41はパネ、42はプレーキリ ング、43はカムフォロア取付板、44はカムフォロ ア、45はガイドプレート、46は回転軸(B)、47 はホルダ (B)、48は軸受 (B)、49はペアリング ナット、50はタイミングプーリ (A)、51は検出 板、52はセンサ、53はセンサ取付板、54はタイミ 26a上の複数個の加工部材が位置決め部27へ移動す 40 ングベルト、55はタイミングプーリ (B)、56はモ ータ、59はモータ取付板、58はフレンジシャフト、 59はインデックスユニット、60はペース、61は筐 体である。

> 【0024】以上のように構成されたレーザマーキング 装置のターンテーブル部上の部材保持部および部材割出 し部について、以下その機構ならびに動作とレーザマー キングについて説明する。

【0025】まず複数個の加工部材33が位置決め部に て位置決め完了後インデックスユニット59の入力軸が 回転し、出力軸に取付けられたフランジシャフト58を

5が回転割出しされる。その かえしてターンテース 時、カムフォロア44は図5に示すようにガイドプレー ト45と回転軸(B)46にある溝の中をころがりなが ら位置決め部27よりレーザマーキング部29へと移動 する。レーザマーキング部29へ移動した複数個の加工 部材33の1個目の第1面にレーザ発生部からのレーザ 光34を照射しレーザマーキングを施す。加工部材33 の1個目の第1面のレーザマーキングが完了すると隣り の加工部材33 (2個目) の第1面にレーザマーキング を施す。この間先にレーザマーキングが完了した1個目 の加工部材33は第1面より第2面へと回転割出しされ る。この機構および動作について詳細に説明すると、加 工部材33は部材保持部26により保持されている。部 材保持部26は回転軸(A)35に取付けてあり、ホル ダ(A) 36と軸受(A) 37によりターンテーブル2 5上で回転できるようになっている。この回転軸 (A) 35にはブレーキリング42が取付けてあり、ブレーキ 取付板39よりバネ41のバネカによりブレーキ板40 をプレーキリング42に押えつけることで回転軸(A) 35, 部材保持部26と加工部材33の回転オーバーラ 20 ンを防ぐ構造になっている。また、回転軸(A)35の 端にカムフォロア取付板43でカムフォロア44が取付 けてある。このカムフォロア44は回転軸(B)46の 溝にはまっている。回転軸(B)46はガイドプレート 45に取付けているホルダ (B) 47と軸受 (B) 48 により回転できる。なお軸受 (B) 48はペアリングナ ット49で固定されている。筐体61上のペース60に 取付けられたモータ取付板57上のモータ56を回転さ せることでタイミングプーリ (B) 55, タイミングペー ルト54, タイミングプーリ (A) 50を通じ、回転軸 30 (B) 46は回転する。また回転軸 (B) 46の回転方 向の原点および回転角度はセンサ取付板53に取付けら れたセンサ52と検出板51で確認できる機構となって いる。

【0026】そこで、加工部材33の第1面のレーザマーキング完了の信号により、加工部材33の第1面より第2面への回転割出しが開始する。まず、モータ56が回転割出しの角度分だけ回転を始める。タイミングブーリ(B)55、タイミングベルト54、タイミングブーリ(A)50を通じて回転軸(B)46が回転する。回40転軸(B)46の溝にはまっているカムフォロア44とカムフォロア取付板43を介して回転軸(A)35が回転し、その上に取付けられた部材保持部26、加工部材33も回転する。モータ56により回転割出しの角度分だけ回転したか回転軸(B)46端に取付けてある検出板51とセンサ52で確認し加工部材33の回転割出しが完了する。

【0027】以上の動作が複数個の加工部材33に渡り

全ての加工面割出し回転、レーザマーキングがなされ再び複数個の加工部材33が回転原点(検出板51とセンサ52で確認)にくると複数個の加工部材33の全面にレーザマーキングが施され、レーザマーキング完了となる。続いて、インデックスユニット59、フランジシャフト58によりターンテーブル25が回転し、新しい複数個の加工部材33がレーザマーキング部29へと移動する。

6

【0028】なお、以上は多面体の加工部材33へのレ 10 ーザマーキングの場合の例であるが円筒形、円柱形等の 加工部材の場合は上記の方法でも、また加工部材を部材 割出し部30で連続回転させながらレーザマーキングを 施すことでも可能となる。

#### [0029]

【発明の効果】以上のように本発明は簡単な搬送システムの実現および1系統のレーザビームで複数個の加工部材をレーザマーキングすることで設備価格を低減することができる。また、ターンテーブル上に位置決め部およびマーキング確認部を設けることでレーザマーキングの品質の確保、保証ができる。さらに、複数個の加工部材へのレーザマーキングと加工面の回転割出しを連続的に行うことでレーザマーキング停止時間が大幅に削減でき生産性が向上する。また、多面体や円筒形、円柱形の加工部材の複数箇所へのレーザマーキングが可能となる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明のレーザマーキング装置の一実施例を示す振略構成図

【図 2】同レーザマーキングと各加工部材の回転割出しのタイミングチャート

0 【図3】同装置の上面図

【図4】同装置の要部断面正面図

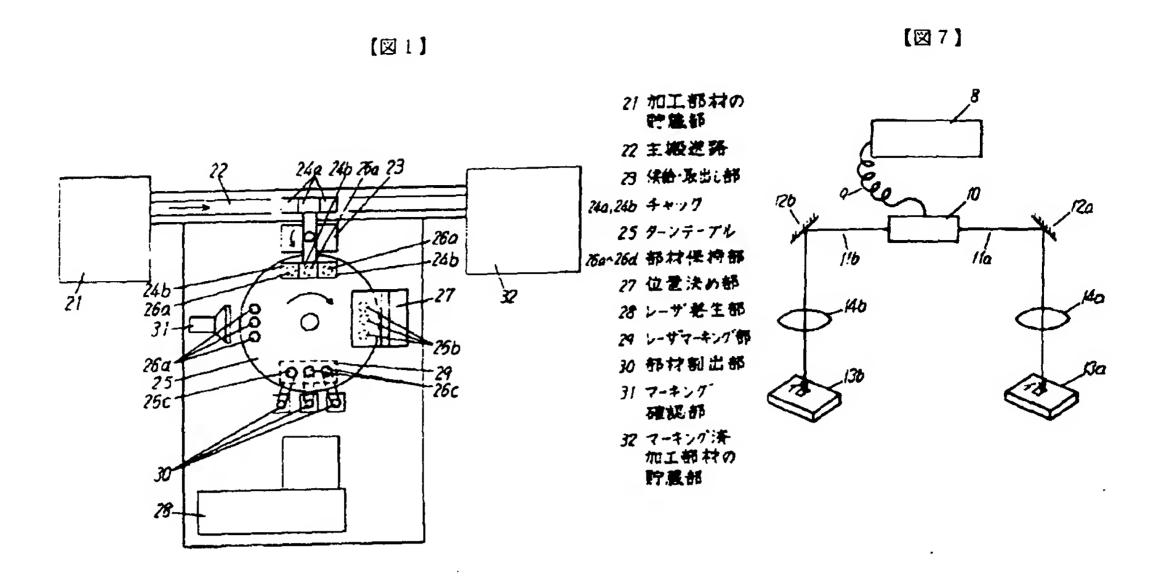
【図5】同図4のA-Aからみた上面図

【図6】従来のレーザマーキング装置の概略構成図

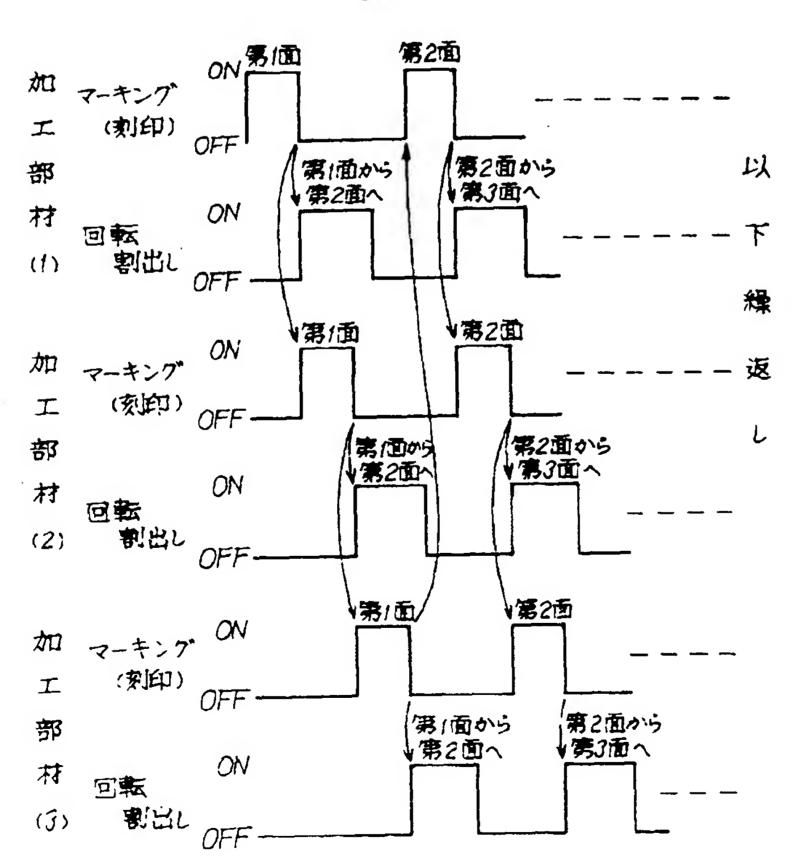
【図7】同装置の動作説明図

#### 【符号の説明】

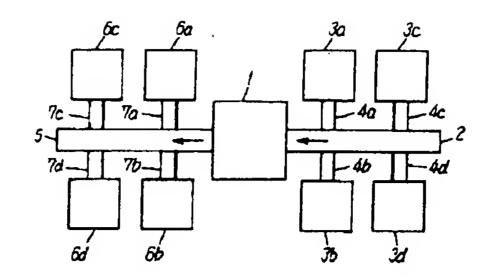
- 21 加工部材の貯蔵部
- 22 主搬送路
- 23 供給・取出し部
- 24a, 24b Fry7
- 25 ターンテーブル
- 26a~26d 部材保持部
- 27 位置決め部
- 28 レーザ発生部
- 29 レーザマーキング部
- 30 部材割出し部
- 31 マーキング確認部
- 32 マーキング済加工部材の貯藏部



【図2】



【図6】



フロントページの続き

(72)発明者 高木 昌博

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器 産業株式会社内 (72)発明者 間井谷 弘行 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器 産業株式会社内